

La Politécnica crea un plan para que los drones no choquen en misiones de emergencia - Las Provincias - 12/11/2018

La Politécnica crea un plan para que los drones no choquen en misiones de emergencia

:: EFE

VALENCIA. Evitar colisiones entre drones que hacen misiones planificadas de emergencias, extinción de incendios o vigilancia es el reto que se plantea el primer protocolo creado por investigadores de la Universidad Politécnica de Valencia (UPV) ante la proliferación de los vehículos aéreos no tripulados.

El protocolo se basa en la ac-

tualización continua de la ubicación del dron y en estimaciones de localizaciones futuras: eso permite detectar los riesgos de colisión de manera temprana y, en último término, reprogramar los vuelos para evitar el choque.

La principal novedad de la propuesta de los investigadores valencianos, según explicó el investigador Carlos Tavares, radica en la posibilidad de hacer pruebas simuladas con total realismo utilizando el simulador y que, una vez validadas, pueden ser transferidas a drones reales.

«Esto es posible debido a que nuestro desarrollo hace compatible el código simulado con el que utiliza un dron real, algo que es completamente novedoso a nivel internacional», apunta.