

El Comité Español de Automática premia a la UJI por el diseño de un robot submarino - Levante de Castelló - 05/10/2017

## El Comité Español de Automática premia a la UJI por el diseño de un robot submarino

► Merbots es una herramienta de apoyo a los trabajos arqueológicos en el fondo marino

**LEVANTE DE CASTELLÓ** CASTELLÓ

■ El grupo de robótica submarina de la Universitat Jaume I (UJI) de Castelló, IRS Lab, del Departamento de Ingeniería y Ciencia de los Computadores, ha recibido el premio al mejor trabajo en Automática Marina del Comité Español de Automática, en su edición especial de 50 aniversario, que se reunió durante el mes de septiembre en Gijón, por los resultados más recientes en intervención

submarina con robots semiautónomos (dotados de ordenadores empotrados), para el diseño de un herramienta de apoyo a los trabajos arqueológicos en el fondo marino.

El equipo de investigación trabaja en el proyecto Merbots, en el que se estudian aspectos para el desarrollo de un novedoso robot de intervención submarino que pueda auxiliar a los arqueólogos en sus estudios subacuáticos. Los trabajos se están llevando a cabo de forma coordinada por la UJI junto con el Centro de Investigación de Robótica Submarina de la Universidad de Girona y el Grupo de Robótica Submarina de la Universidad de las Islas Baleares, los

cuales son responsables del sistema de manipulación, el vehículo móvil, y el sistema de visión, respectivamente.

Merbots tiene como objetivo avanzar en el desarrollo de sistemas de intervención submarina. Para ello, se planifica un uso extensivo de la cooperación multi-robot y sistemas de percepción multimodal. Hoy en día, cuando la zona de la misión es demasiado profunda y arriesgada para ser llevada a cabo por los buceadores, la alternativa consiste en el uso de vehículos operados remotamente (ROV). Esta es una solución difícil y costosa que requiere una sofisticada infraestructura de soporte y personal especializado.