

La Jaume I compete en una prueba de robótica en Seattle - Levante de Castelló - 26/05/2015

# La Jaume I compete en una prueba de robótica en Seattle

► Un grupo de investigación participa en un desafío que consiste en la creación y programación de un robot que debe coger 27 objetos distintos

**LEVANTE DE CASTELLÓ** CASTELLÓ

■ Cinco miembros del grupo Robotic Intelligence Laboratory (<http://robinlab.uji.es/>) de la UJI se encuentran en Seattle (EEUU) para participar en la primera edición del Amazon Picking Challenge, un desafío que ha sido convocado como parte del congreso ICRA 2015 y que organiza la conocida compañía Amazon.

La prueba consiste en la creación y programación de un robot que debe, en un tiempo limitado y sin dañarlos, coger una serie de objetos colocados en los cajones de una estantería y colocarlos en una caja. Los objetos son de 27 tipos distintos y variados en forma, tamaño y características, yendo desde cajas de galletas de cartón hasta pelotas en una bolsa de plástico transparente.

Para afrontar el desafío el grupo utilizará un robot tipo Baxter (<http://www.rethinkrobotics.com/baxter/>), que es la última adquisición del laboratorio. El Baxter es un robot equipado con dos brazos manipuladores, cámaras y ultrasonidos, creado para funcionar en presencia de seres humanos. Para facilitar el trabajo, los investigadores del grupo lo han modificado, creando manipuladores más adecuados para la tarea y kinects para poder observar los ob-



Un robot del grupo de investigación de la UJI. LEVANTE-EMV

jetos en tres dimensiones.

El Laboratorio de Inteligencia Robótica de la Universitat Jaume I agrupa a investigadores que comparten un interés común por el razonamiento espacial, la manipulación, la percepción y el movimiento en el marco de los sistemas robóticos, manteniendo siempre un punto de vista aplicado. Este desafío se adapta bien a las características del grupo, dado que desde el principio su foco ha estado en la manipulación cognitiva por medio de la coordinación sensoriomotora de brazos robots, manos y sistemas de percepción. El laboratorio ha participado en di-

versos proyectos internacionales y algunos de sus sistemas de manipulación perceptual han tenido un impacto considerable, como el UJI Librarian Robot, el UJI On-line Robot o el UJI Service Robot.

Aunque existe un premio monetario para el ganador, la finalidad de la competición es promocionar la robótica y todo el software producido dentro del marco de este desafío pasará a ser de acceso libre. El grupo está interesado en la posibilidad de comparar su trabajo con otros investigadores, ya que en esta competición se enfrentarán a algunos de los mejores grupos del mundo